

OVERENIE VHODNOSTI MKP NA ŠTUDIUM KONTAKTNEJ NAPÄŤOSTI
VALCOV VALCOVACÍCH STOLÍC

Ján Slavkovský

Katedra tvárnenia a tvármiacich strojov
Strojnícka fakulta SVŠT Bratislava

Výskumný ústav zváračský v Bratislave vyvinul technológiu a zariadenie na renováciu valcov valcovacích stolíc elektrotroskovým naváraním. Pri explootovaní valcov sú tie-to vystavené pôsobeniu cyklicky sa meniacim napäťiam od vonkajšieho mechanického zataženia a od teplotných pnutí, ktorým sa naviac superponuje vysoká hladina zvyškových napäťí v dôsledku tepelného spracovania materiálu, resp. aplikáciu renovačnej naváracej technológie.

V súvislosti s hlbšou analýzou problému sme v r. 1978 overili vhodnosť klasickej fotoelasticimetrie na študium napäťostí v oblasti kontaktu od vonkajšieho zataženia na rovinnom problém diameetrálne tlačených diskov [1]. Experimentálne namerané výsledky pcvrhcovej a podpcvrhcovej napäťosti boli porovnané s teoretickými riešeniami podľa vzťahov matematickej teórie pružnosti a ukázali v podpcvrhcovej oblasti veľmi dobrú zhodu.

Napriek vyššie uvedeným pozitívnym záverom výkonali sme ešte v r. 1979 overenie vhodnosti metódy konečných prvkov /MKP/ na riešenie kontaktnej napäťostí diameetrálne tlačených diskov [2], pretože MKP má v porovnaní s fotoelasticimetriou celý rad výhod. Umožňuje vyšetrovať napäťosť v skúmanej oblasti nie len od vonkajšieho zataženia, ale aj od teplotných pnutí. Dovoluje bez problémov modelovať kombináciu viacerých materiálov /jadro - rávar/, pre rôzne varianty zataženia a fyzikálne vlastnosti materiálov.

Pri riešení úlohy sme použili program IZPSTE [3] určený na výpočet napäťostí a deformácií uzlových bodov stien, t.j. rovinných konštrukčných prvkov zatažených sila-

mi iba v jednej rovine, ktorý aplikuje izoparametrické prvky a funkcie posuvov ako polyhóm druhého stupňa.

V programe je obmedzený celkový počet uzlových bodov na 500, celkový počet prvkov oblasti na 90 a celkový počet obohratých stupňov vlnnosti na 50. Pri zostavovaní výpočtového modelu sme vychádzali z Hertzovho predpokladu eliptického priebehu normálových sôl v kontaktnej časti disku /obr.1/. Ďalej sme využili symetriu zataženia a symetriu disku. Po zatažení disku diametrálnym tlakom v smere osi y jednotlivé body disku vykonajú nasledovné posunutia: Priešná osi x; y nezmení svoju polohu. Body ležiace na zvislej osi y budú mať iba zložku posuvu $v \neq 0$ a ich posunutie $u=0$. Body ležiace na vodorovnej osi x sa posunú iba v horizontálnom smere, t.j. $u \neq 0$ a $v=0$. Ostatné body disku sa premiestnia úplne obecne. S ohľadom na vyššie uvedené stačí riešiť napäťosť 1/4 disku. Oblast výpočtového modelu bola rozdelená na 56 prvkov so 197 uzlovými bodmi a počet obohratých stupňov vlnnosti žinil 32. Vektor parametrov von-Kármánov sôl bol linearizovaný po prvkoch.

Výsledky riešenia boli spracované bezdimenzionálne v súradnicovom systéme $\bar{x}=x/b$; $\bar{y}=y/b$ ktorého počiatok je na kontaktnej ploche v mieste najväčšieho normálového tlaku. Os \bar{x} leží na kontaktnej ploche a os \bar{y} smeruje do stredu disku. Vyhodnotené boli hlavné napäťia a redukované napäťia podľa hypotézy maximálneho Šmykľového napäťia. Z výsledkov uvádzame napr. napäťosť na osi symetrie disku; hlavné napätie obr.2, redukované napätie obr.3, ktoré boli získané podľa vzťahov matematickej teórie pružnosti /čiara 1/, fotoclasticimetrickým experimentom /čiara 2/ a MKP /čiara 3/.

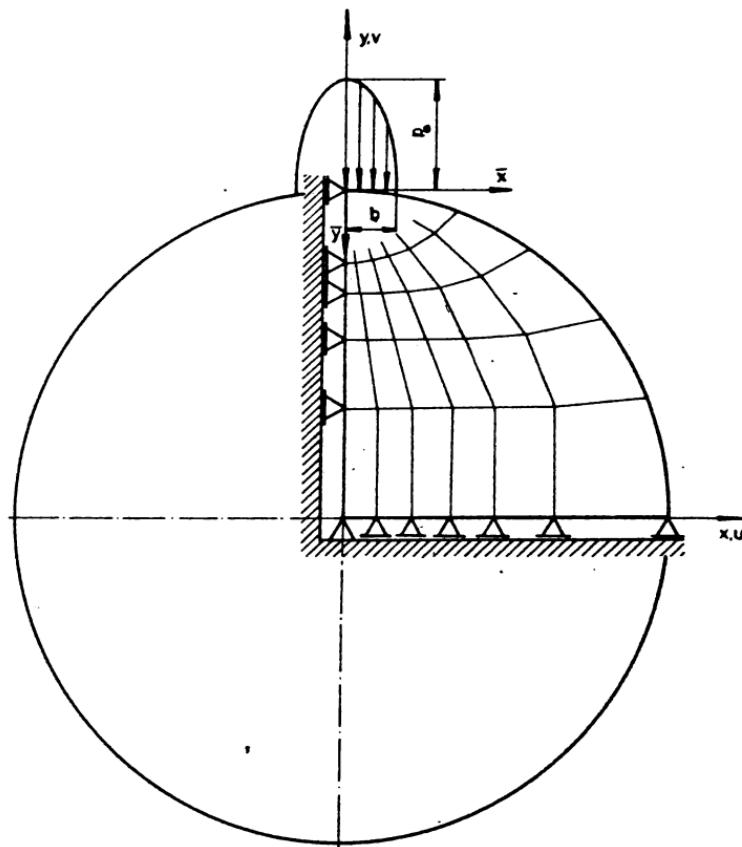
Dobrá zhoda výsledkov oprávňuje aplikáciu MKP aj na štúdium kontaktnej napäťosti predmetného problému.

Literatúra:

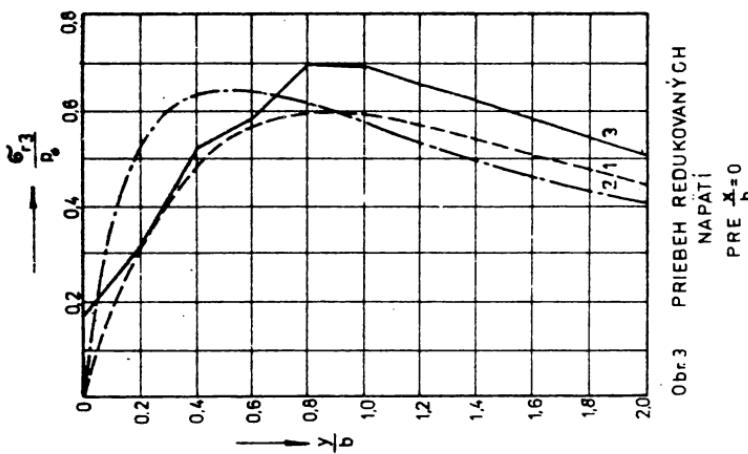
- [1] Slávkovský, J.: Kontaktnej napäťosť diametrálne tlačených diskov. Výsk. správa SVŠT Bratislava 1978.
- [2] Slávkovský, J.: Riešenie kontaktnej napäťosti dia- metrálne tlačených diskov metódou konečných prv-

kov. Výsk. správa SVŠT Bratislava 1979.

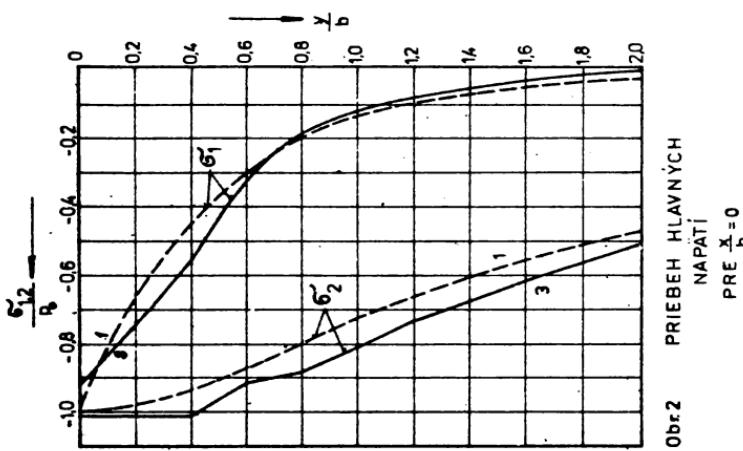
[3] Vadovič, F., Benča, Š., Jelemenský, J.: Teoretické výpočtovanie pevnosti s optimalizáciou konštrukčných prvkov. Výsk. správa SVŠT Bratislava 1976.



Obr.1 VÝPOČTOVÝ MODEL



Obrazec 3 PRIEBEH REDUKOVANÝCH
NAPÁTI
PRE $\frac{x}{b} = 0$



Obrazec 2 PRIEBEH HLAVNÝCH
NAPÁTI
PRE $\frac{x}{b} = 0$